JORNADAS DE GEODATOS

IA aplicada a la teledetección
Monitorización de valor

4ª EDICIÓN
#GeoJornadas2022
04 – 05/MAYO/2022

Vídeo IA

Objetivo: monitorización continua de la ciudad permitiendo una mayor frecuencia y la detección de objetos mediante técnicas de **Inteligencia Artificial** que, además, proporcionan valor añadido al **GEOPORTAL**.

Introducción a la Inteligencia Artificial

Introducción a la IA: qué es el Deep Learning

¿Qué es el Deep Learning?

Dos conceptos fundamentales:

- **Propagación hacia atrás.**
- **Redes neuronales:** modelo computacional => gran conjunto de unidades neuronales simples.
  - **Comportamiento análogo** en axones de las neuronas de los cerebros biológicos.
  - **Diagrama:**
    - Datos de **entrada** de la neurona.
    - La **unidad de sesgo** => valor que le da flexibilidad en el aprendizaje a la neurona.
    - **Pesos** relativos de cada entrada.
    - **Salida** de la neurona.

Servicios básicos: mapa de cambios urbanos

FASES:

1. Captura de **2 imágenes** de muy alta resolución.
2. **Muestras** entrenamiento.
3. Detección de cambios 2D con **algoritmos Deep Learning**.
4. **Refinado** de los resultados obtenidos. Comisiones y omisiones.
5. **Control de calidad** de los resultados.

- 3 por año.
- **138 cambios** (otoño de 2020 - primavera de 2021).
- Alturas entre **2 metros y los 180** (Torre Caleido).
- Precisión de más del 90%.

IA aplicado a Servicio de mapa de cambios 2D

- Dos fases:
  - **Detección y segmentación** de todos los cambios que se han producido.
  - **Clasificación** en las clases correspondientes.
- NO todas las clases tienen la misma dificultad:
  - La demolición total o la construcción sobre suelo desnudo es **fácil de detectar**.
  - Los elementos en construcción o las modificaciones parciales son más complicadas y requieren de más muestras y más entrenamiento para **detectar toda la variabilidad del objeto**.
- Resultado: archivo shapefile (.shp) => **máscara con los cambios** clasificados.

IA aplicada a las detección de objetos: zonas verdes

¿Qué se obtiene?

- Cartografía de cobertura basada en la **detección de zonas verdes de la ciudad.**
- Detección de **estratos vegetales.**

Fases:

- Cálculo de **índices de vegetación** (NDVI, RVI).
- Áreas de **entrenamiento.**
- **Clasificación por píxel** RF + poligonización.
- Refinamiento de resultados + **validación.**

Precisión:

- > 90% en los tres estratos.

IA aplicada a las detección de objetos: zonas verdes

Bondad del algoritmo en la imagen comparando las áreas de entrenamiento con los resultados obtenidos.

- Vegetación arbórea. 98%.
- Vegetación arbustiva. 99%.
- Vegetación herbácea. 97%.

IA aplicada a las detección de objetos: zonas verdes

Precisión geométrica > 80%

Precisión temática > 97%

Entregables: Formato vectorial (.shp) y ráster (.tif) con los estratos de vegetación.

1. Vegetación baja; 2. Vegetación de matorral; 3. Vegetación arbórea

IA aplicada a las detección de objetos: tipo de especies

FASES:

- **Cálculo de índices:** NDVI y RVI. Generación de Bandas.
- Selección **áreas de entrenamiento** con capa municipal de puntos de especies arbóreas.
- **Clasificación por píxel.** Estadísticas de 12 bandas del mosaico. Datos con los que el algoritmo entrena obteniendo modelo de clasificación. Poligonización.
- **Control de calidad.** Teselas de 20x20 m. prevalece la especie con mayor superficie para evitar errores por sombras.
- **Matriz de confusión.** Índice Kappa.

Puntos utilizados como áreas de entrenamiento para la detección de especies

IA aplicada a las detección de objetos: tipo de especies

Bondad del algoritmo en las áreas de entrenamiento con los resultados obtenidos

Entregables:

- Formatos **vectorial** (*.shp) y **ráster** (*.tif)

- Pino. 91%
- Platanero. 96%
- Arce. 94%
- Olmo. 97%
- Acacia. 94%
- Falsa acacia. 97%
- Almez. 90%
- Aligustre. 94%
- Castaño. 95%
- Encina. 94%
- Otras. 89%

IA aplicada a la detección de cubiertas de amianto.

Técnicas:

Detección automática mediante aplicación de inteligencia artificial y machine learning en imágenes de muy alta resolución.

FASES:

- Capa de edificios.** Vectorial.
- Generación de **áreas de entrenamiento** y análisis radiométrico de cubiertas.
- Revisión bibliográfica** de estudios de identificación con diferentes métodos de clasificación.
- Método **algoritmo SAM** (cálculo del ángulo espectral entre firmas espectrales píxeles imagen y áreas entrenamiento): realizado en entorno R.
- Validación** en campo.

Comportamiento espectral diferente en las bandas 4 (YELLOW), 5 (RED), 7 (NIR 1) y 8 (NIR 2)

IA aplicada a la detección de cubiertas de amianto

1. Cruce de los resultados ráster del algoritmo con cartografía 2016 del Ayuntamiento + refinamiento.
2. Validación en campo: AOI con alta cantidad de tejados de amianto => Villaverde y Fuencarral.
  - 50 puntos. 88 % acierto.

IA aplicada a la detección de cubiertas de amianto

Entregables:

Representación de las **cubiertas con amianto** detectado

Archivo **vectorial** *.shp

Archivo **ráster** *.tif

Deep Learning aplicado a la mejora de la resolución de las imágenes

Cartografía viva

- **Objetivo principal: mejorar las imágenes de Sentinel-2** mediante técnicas de **Deep Learning** debido a las limitaciones de las técnicas de interpolación lineales.
- **Algoritmo utilizado** => red neuronal de tipo **GAN** (Generative Adversarial Network).
- Estas redes están construidas con **dos subredes**:
  - El **generador**, su propósito es “generar” una **imagen superresuelta a partir de ruido** (imagen de Sentinel).
  - El **discriminador**, determina si una imagen ha sido elaborada por el generador o pertenece al conjunto de imágenes HR/VHR.
- ¿Cuándo sabemos que la imagen está correctamente superresuelta?
=> **Discriminador no puede decir si la imagen es del conjunto de verdaderas o falsas.**

Deep Learning aplicado a la mejora de la resolución de las imágenes

Imagen Sentinel Original 10x10m con fecha similar a las imágenes de entrenamiento PNOA.

Imagen Sentinel SuperResuelta con una resolución 4 veces mayor.

Imagen PNOA Original 0.25 x 0.25 m

Imagen PNOA a resolución objetivo 2.5 x 2.5 m

Deep Learning aplicado a la mejora de la resolución de las imágenes.

SRGAN emplea una Generative Adversarial Networks (GAN) que permite generar imágenes satelitales de Super-Resolución con un ‘upscaling factor’ x4 o x8 en la resolución espacial de las imágenes. Para alcanzar esta mejora en las imágenes SRGAN emplea dos tipos de redes convolucionales:

- **Generator Network:** la red G genera imágenes de alta resolución a partir de las imágenes de baja resolución utilizando como **retroalimentación** de mejora las imágenes VHR.
- **Discriminator Network:** la red D determina si una imagen introducida es **real** (puede pertenecer al conjunto de VHR debido a su similitud con el mismo) o es **falsa** (no puede pertenecer al conjunto de VHR debido a las discordancias que presenta con el mismo).

Cuando la red G es capaz de generar imágenes SR que la red D no es capaz de diferenciar de las VHR originales, se genera la imagen de super-resolución.

Deep Learning aplicado a la mejora de la resolución de las imágenes.

Deep Learning aplicado a la mejora de la resolución de las imágenes.

Imagen S2 original (izqda.) y superresuelta (dcha) en Parque de las Naciones

Deep Learning aplicado a la mejora de la resolución de las imágenes.

Imagen S2 original (izqda.) y superresuelta (dcha) en Puerta de Hierro

MUCHAS GRACIAS

#GeoJornadas2022

Aurelio García / Javier Becerra
COTESA